

AUTOMATISMES

— — COMMANDE ET PILOTAGE — —

La partie «**intelligente**» du système doit fonctionner de façon **autonome** (toute seule), c'est pour cette raison qu'un **opérateur** doit la **programmer**.

Il existe différents **langages de programmation** qui ressemblent tous au final à quelque chose comme cela :

S'il y a ça ...

Alors faire ceci
Sinon faire cela

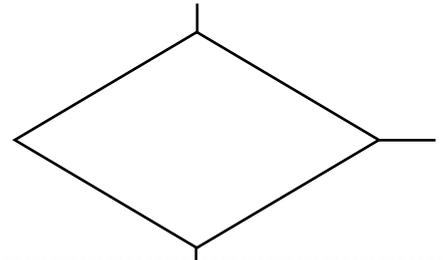
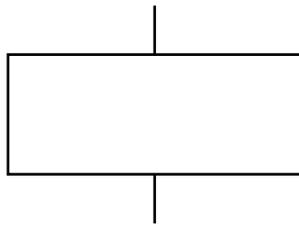
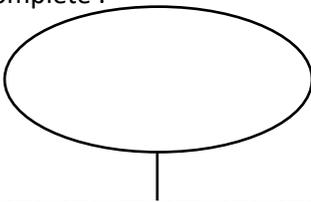
Tant qu'il y a cela

Faire ...

Avant d'écrire ce que doit accomplir le programme nous utilisons un **algorithme** (ou organigramme). Cet **organigramme** doit être le plus logique possible et doit prendre en compte tous les cas de figures que le système peut prendre.

Une fois l'algorithme (organigramme) défini, l'étape suivante est de **coder** le programme dans le bon langage afin que la **partie commande** « comprenne » ce qu'elle doit faire en fonction de **l'état des capteurs**.

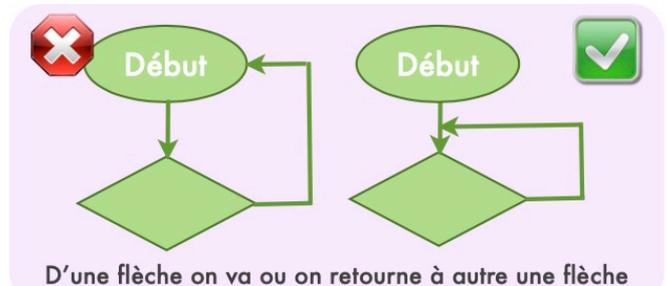
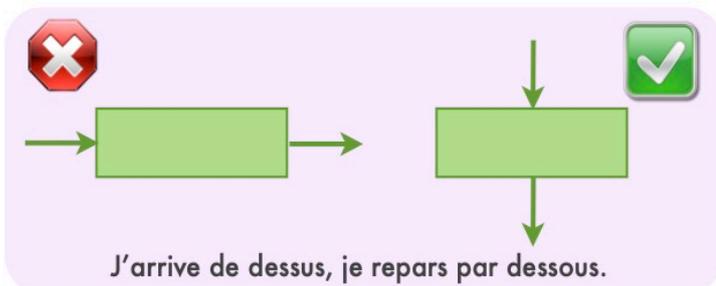
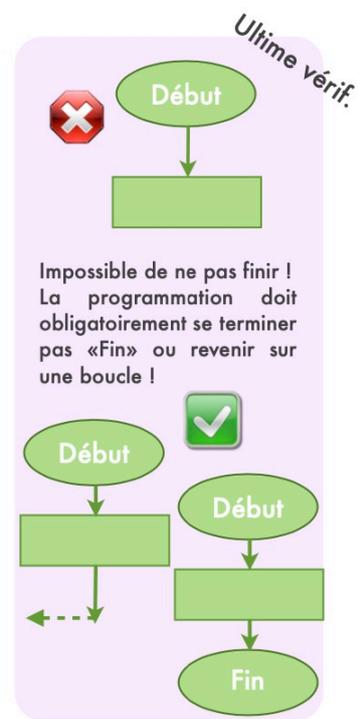
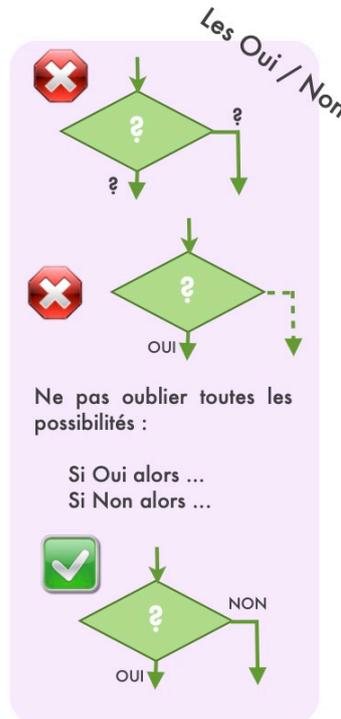
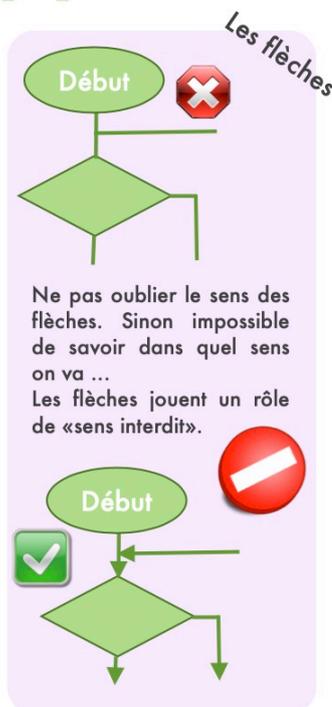
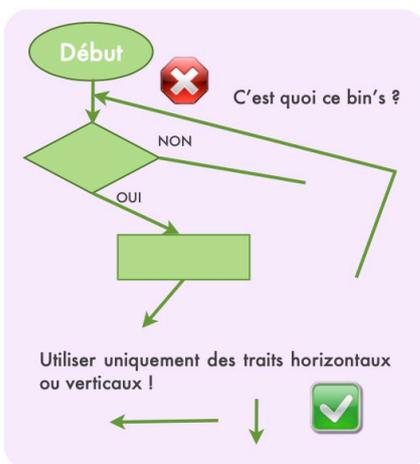
Complète :



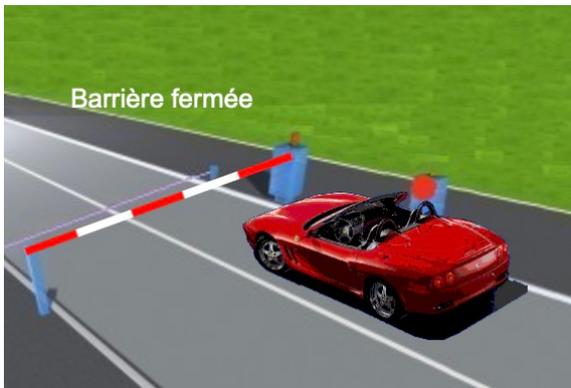
Un ovale qui correspond au Début et/ou la fin de l'organigramme

Correspond à une action à effectuer

Correspond à une question à laquelle on peut répondre par oui/non vrai/faux etc

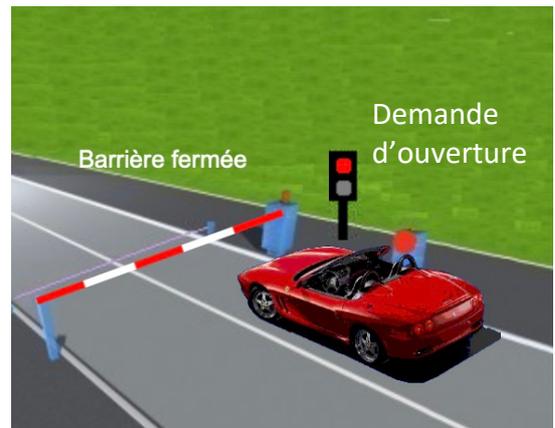
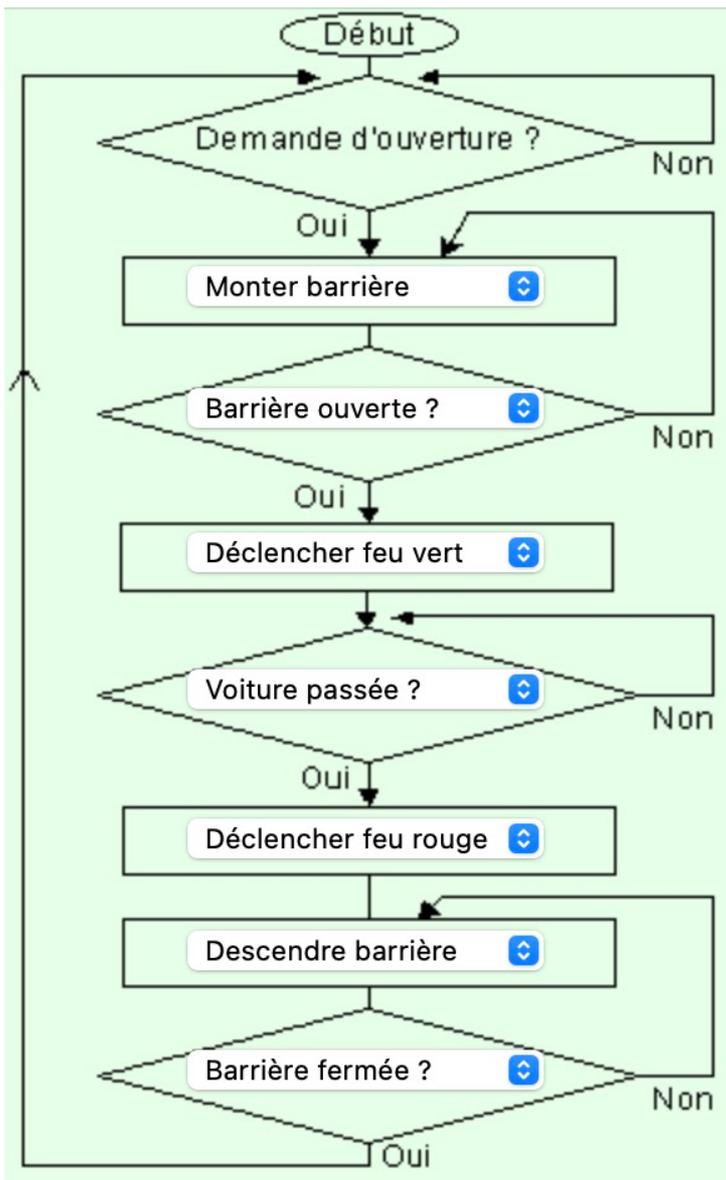
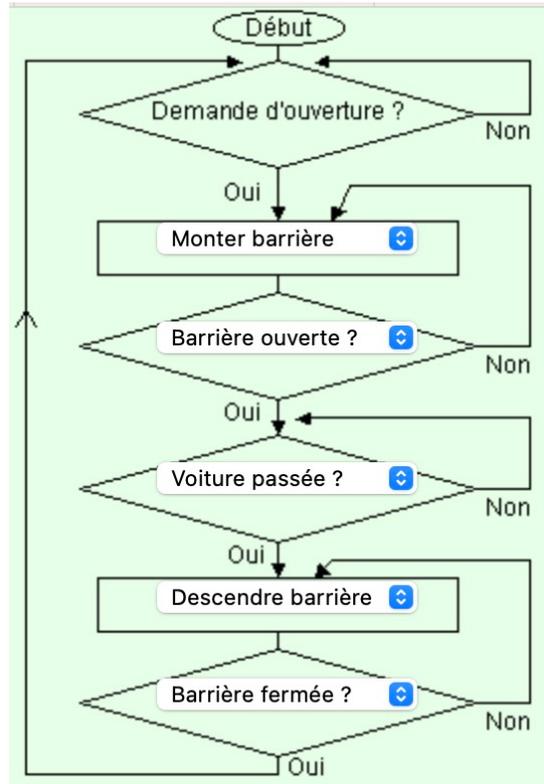


RECHERCHER UN ORGANIGRAMME
IDENTIFIER LES CAPTEURS ET ACTIONNEURS



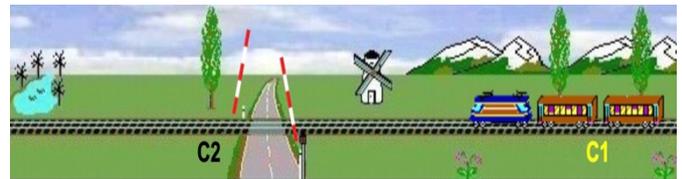
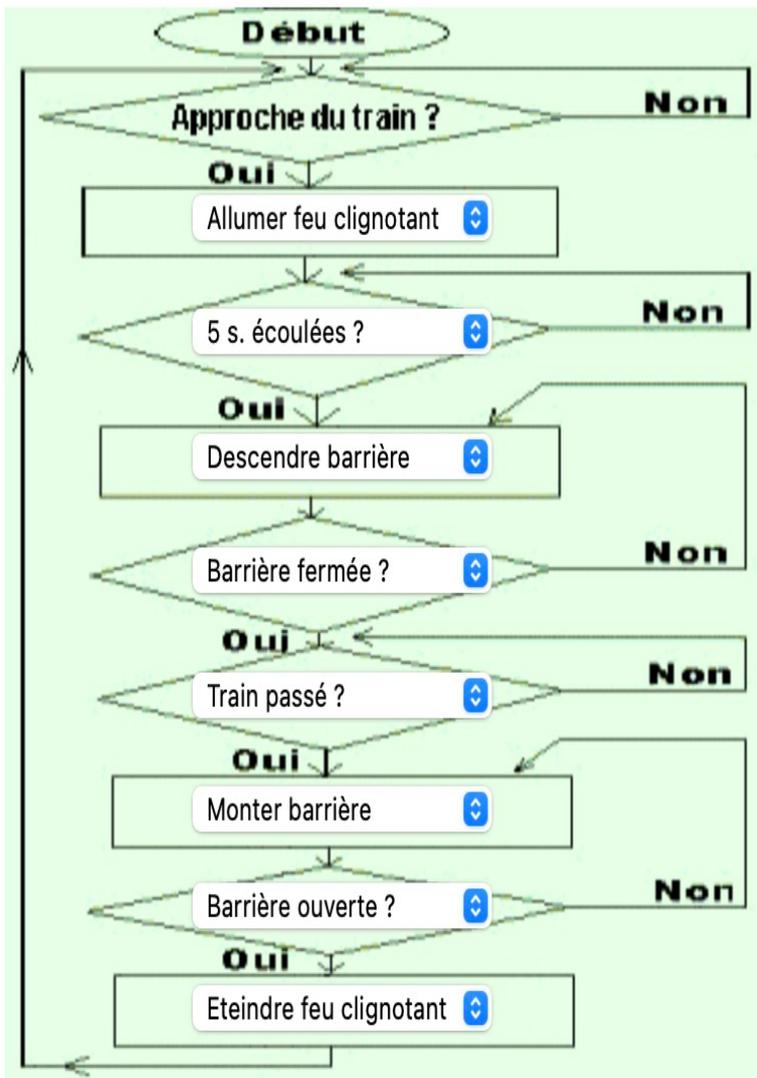
Quels sont les capteurs ? **Bouton, Rayon infra rouge, Capteurs haut/bas barrière**

Quels sont les actionneurs ? **Moteur barrière**



Quels sont les capteurs ? **Bouton, Rayon infra rouge, Capteurs haut/bas barrière**

Quels sont les actionneurs ? **Moteur barrière, feu**



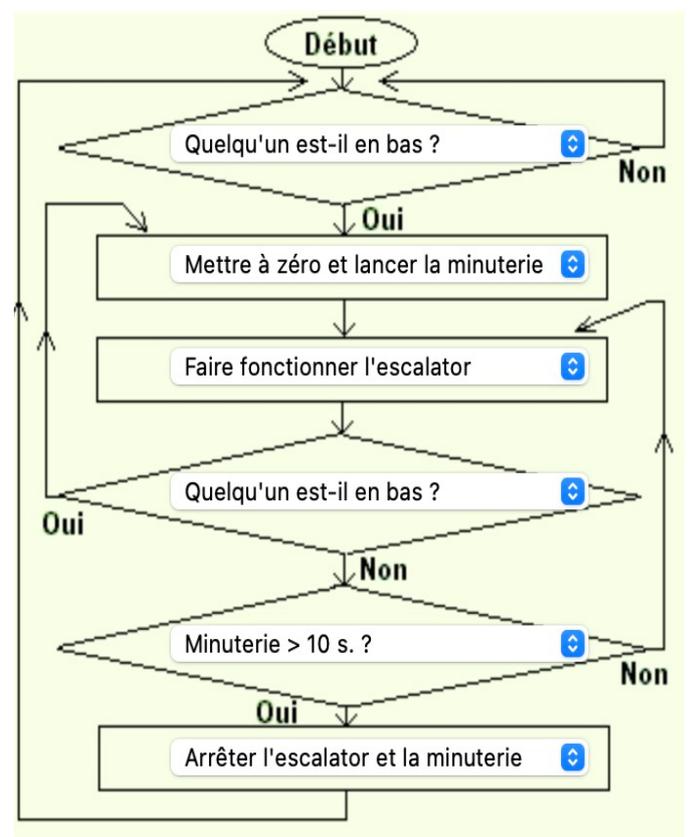
Quels sont les capteurs ? **C1 et C2**

Quels sont les actionneurs ? **Barrières, Le feu**



Quels sont les capteurs ? **Présence en bas, minuterie**

Quels sont les actionneurs ? **Moteur escalator**



CORRECTION DETECTEUR DE METAUX

